Geometry of the simplex: modelling of processes

J. J. Egozcue

Dep. Matemática Aplicada III UPC, Barcelona juan.jose.egozcue@upc.edu

Facultad de Ciencias; Departamento de Matemáticas Universidad de los Andes, Bogotá 15 de Marzo, 2007

> V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

(日) (字) (日) (日) (日)







V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□ ● ● ●

Mathematical sentences

- All Euclidean spaces of equal dimension are isomorphic and isometric
- All separable Hilbert spaces of equal dimension are isomorphic and isometric

Consequence

If S is a set and there is a one-to-one mapping $\varphi : S \to \mathbb{R}^n$ then an Euclidean structure is induced on S

Which particular arphi is adequate?

Operations and metrics should be interpretable and applicable

V. Pawlowsky-Glahr and J. J. Egozcue

Mathematical sentences

- All Euclidean spaces of equal dimension are isomorphic and isometric
- All separable Hilbert spaces of equal dimension are isomorphic and isometric

Consequence

If S is a set and there is a one-to-one mapping $\varphi : S \to \mathbb{R}^n$ then an Euclidean structure is induced on S

Which particular φ is adequate?

Operations and metrics should be interpretable and applicable

V. Pawlowsky-Glahr and J. J. Egozcue

・ロト ・ 同ト ・ ヨト ・ ヨ

The case of the simplex of *n* parts

$$\mathcal{S}^n = \left\{ \mathbf{x} = [\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n] \in \mathbb{R}^n \ \middle| \ \mathbf{x}_i > 0, \sum_{i=1}^n \mathbf{x}_i = \kappa \right\}$$

The way was not to find φ !

- non-isometric transformations: alr, clr (Aitchison 1982-86)
- perturbation (sum) (Aitchison, 1982)
- distance, clr-compatible (Aitchison, 1982)
- Euclidean structure (Billheimer et al. 2001; Pawlowsky-Glahn and Egozcue 2001)
- isometry, φ (Egozcue et al. 2003)

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

・ロット (雪) (日) (日) (日)

Euclidean space structure of S^n

for $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathcal{S}^n$, $\alpha \in \mathbb{R}$, and \mathcal{C} the closure operation

- perturbation: $\mathbf{x} \oplus \mathbf{y} = \mathcal{C}[x_1y_1, \dots, x_ny_{nn}]$
- powering: $\alpha \odot \mathbf{x} = \mathcal{C}[\mathbf{x}_1^{\alpha}, \dots, \mathbf{x}_n^{\alpha}]$
- inner product:

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle_a = \frac{1}{n} \sum_{i < j} \ln \frac{x_i}{x_j} \ln \frac{y_i}{y_j}$$

• associated norm and distance:

$$\|\mathbf{x}\|_{a}^{2} = \frac{1}{n} \sum_{i < j} \left(\ln \frac{x_{i}}{x_{j}} \right)^{2} \quad d_{a}^{2}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \frac{1}{n} \sum_{i < j} \left(\ln \frac{x_{i}}{x_{j}} - \ln \frac{y_{i}}{y_{j}} \right)^{2}$$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

▲□▶▲□▶▲□▶▲□▶ □ のQで

Euclidean space structure of S^n

for $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathcal{S}^n$, $\alpha \in \mathbb{R}$, and \mathcal{C} the closure operation

- perturbation: $\mathbf{x} \oplus \mathbf{y} = \mathcal{C}[x_1y_1, \dots, x_ny_{nn}]$
- powering: $\alpha \odot \mathbf{x} = \mathcal{C}[\mathbf{x}_1^{\alpha}, \dots, \mathbf{x}_n^{\alpha}]$
- inner product:

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle_{\mathbf{a}} = \frac{1}{n} \sum_{i < j} \ln \frac{x_i}{x_j} \ln \frac{y_i}{y_j}$$

• associated norm and distance:

$$\|\mathbf{x}\|_a^2 = \frac{1}{n} \sum_{i < j} \left(\ln \frac{x_i}{x_j} \right)^2 \quad d_a^2(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \frac{1}{n} \sum_{i < j} \left(\ln \frac{x_i}{x_j} - \ln \frac{y_i}{y_j} \right)^2$$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

(日)
 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)
 (日)

 (日)
 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)
 (日)

 (日)

 (日)

Example of orthogonal coordinates (using SBP)

A difference with \mathbb{R}^n : a canonical basis is not defined Alternative: orthonormal basis of balances

level	X 1	X ₂	X 3	X 4	X 5	<i>X</i> 6	r	S
1	+1	+1	-1	-1	+1	+1	4	2
2	+1	-1	0	0	-1	-1	1	3
3	0	+1	0	0	-1	-1	1	2
4	0	0	0	0	+1	-1	1	1
5	0	0	-1	+1	0	0	1	1
1	$+\frac{1}{\sqrt{12}}$	$+\frac{1}{\sqrt{12}}$	$-\frac{1}{\sqrt{3}}$	$-\frac{1}{\sqrt{3}}$	$+\frac{1}{\sqrt{12}}$	$+\frac{1}{\sqrt{12}}$		
2	$+\frac{\sqrt{3}}{2}$	$-\frac{1}{\sqrt{12}}$	0	0	$-\frac{1}{\sqrt{12}}$	$-\frac{1}{\sqrt{12}}$		Ψ
3	0	$+\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}$	0	0	$-\frac{1}{\sqrt{6}}$	$-\frac{1}{\sqrt{6}}$		
4	0	Ű	0	0	$+\frac{v_{1}^{0}}{\sqrt{2}}$	$-\frac{\sqrt{1}}{\sqrt{2}}$		
5	0	0	$+\frac{1}{\sqrt{2}}$	0	Ű	$-\frac{v_1^2}{\sqrt{2}}$		

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

The ilr isometry

Properties of Ψ

- Ψ is a (n-1, n)-matrix
- $\Psi \Psi^t = I_{n-1}$
- $\Psi^t \Psi = I_n (1/n) \mathbf{1}_n^t \mathbf{1}_n$

From coordinates to compositions

$$\mathbf{x} = \bigoplus_{i=1}^{n-1} x_i^* \odot \mathbf{e}_i = \mathcal{C} \exp(\mathbf{x}^* \Psi) , \ x_i^* = \langle \mathbf{x}, \mathbf{e}_i \rangle_a ,$$

From compositions to coordinates

$$\mathbf{x}^* = \ln(\mathbf{x}) \cdot \Psi^t$$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

・ロット (雪) (日) (日) (日)

Linear transformation (endomorphism)

Linear transformation in \mathbb{R}^{n-1} (coordinates): for any A^* ,

$$\mathbf{y}^* = \mathbf{x}^* A^*$$

Linear transformation in S^n , applying φ^{-1}

$$\mathbf{y} = \mathbf{x} \circ \mathbf{A} = \mathcal{C} \Big[\dots, \prod_{\substack{k=1 \ \ell-\text{term}}}^{n} \mathbf{x}_{k}^{\mathbf{a}_{k\ell}}, \dots \Big]$$

A is not a general (n, n)-matrix:

- $A^* = \Psi A \Psi^t$, $A = \Psi^t A^* \Psi$
- Rows and columns add to 0

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

▲□▶▲□▶▲□▶▲□▶ □ のQで

Exponential growth or decay follow straight-lines

The mass of *n* radioactive isotopes decay with rates λ_i ($\lambda_i \leq 0$ in this case) as

$$x_i(t) = x_i(0) \cdot \exp(\lambda_i t)$$

Composition of the sample at time t is

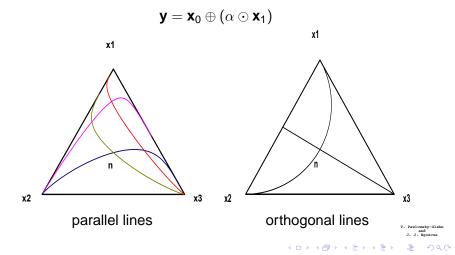
$$\mathcal{C}\mathbf{x}(t) = \underbrace{\mathbf{x}(0)}_{\text{origin}} \oplus (t \odot \underbrace{\exp[\lambda]}_{\text{direction}})$$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

Calculus on the simplex

Compositional lines

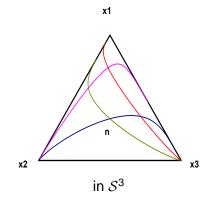
Correspond to exponential growth or decay of masses

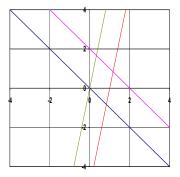


Calculus on the simplex

Structure

Compositional lines in coordinates





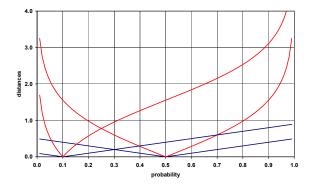
coordinate representation

(日) (圖) (E) (E) (E)

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue Scale and measure

Distance in S^2

Distance of a point in S^2 to a reference (\mathbb{R} , S^2). End-points are at the infinity for S^2



Calculus on the simplex

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

3

(a)

Calculus on the simplex

Scale and measure

Aitchison measure in S^n

Lebesgue measure of a hyper-rectangle in \mathbb{R} and \mathbb{R}^{n-1} (Cartesian coordinates)

$$\lambda\{(a_i, b_i)\} = |b_i - a_i|, \ \lambda_{n-1}\{(\mathbf{a}, \mathbf{b})\} = \prod_{i=1}^{n-1} |b_i - a_i|$$

For a general borelian, B^* , $\lambda \{B^*\}$.

Aitchison measure of $B = \varphi^{-1}(B^*)$ in S^n Coordinates (isometry): $\mathbf{x}^* = \varphi(\mathbf{x})$

$$\mathbf{X} \in \mathcal{S}^n , \ \mathbf{X}^* \in \mathbb{R}^{n-1}$$

 $\lambda_{\mathcal{S}^n} \{ \mathbf{B} \} = \lambda_{n-1} \{ \varphi(\mathbf{B}) \} = \lambda_{n-1} \{ \mathbf{B}^* \}$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

(日)
 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)
 (日)

 (日)
 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)
 (日)

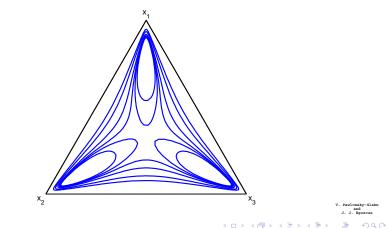
 (日)

 (日)

Scale and measure

Normal on the simplex (logistic-normal)

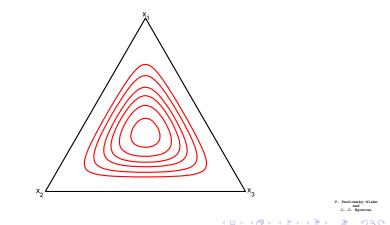
 $S^3 \subset \mathbb{R}^2$, Lebesgue measure as reference: Radon-Nikodym derivative: $f = \frac{dP}{d\lambda}$



Scale and measure

Normal on the simplex (logistic-normal)

 S^3 as Euclidean space, Aitchison measure as reference: Radon-Nikodym derivative: $f = \frac{dP}{d\lambda_s} = \frac{dP}{d\lambda} \cdot \frac{d\lambda}{d\lambda_s}$



Calculus on the simplex

Scale and measure

Consequences and extension

Aitchison Euclidean geometry in the simplex motivates:

- Re-definition of measures of location and dispersion in statistics
- An extension from compositions to probability densities (and measures)
- The calculus in the simplex: new differential models

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

・ロット (雪) (日) (日) (日)

Derivative

If differences in S^n are computed using $\ominus \equiv (-1)\odot$, definition of derivatives should change.

$$\mathbf{h}:\mathbb{R}\to\mathcal{S}^n$$

Derivative in the simplex

$$D^{\oplus}\mathbf{h}(t) = \lim_{\tau \to 0} \frac{1}{\tau} \odot (\mathbf{h}(t+\tau) \ominus \mathbf{h}(t))$$
$$= \varphi^{-1} \frac{d}{dt} \varphi(\mathbf{h}(t))$$
$$= \mathcal{C} \exp \frac{d}{dt} \ln(\mathbf{h}(t))$$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

イロン 不得 とくほ とくほう しほう

Example: predator-prey Volterra ODE

$$D_t x_1 = b_1 x_1 + a_{12} x_1 x_2$$

$$D_t x_2 = b_2 x_2 + a_{21} x_1 x_2$$

$$rac{D_t x_1}{x_1} = b_1 + a_{12} x_2 \ rac{D_t x_2}{x_2} = b_2 + a_{21} x_1$$

Since $D^{\oplus}(\cdot) = \mathcal{C} \exp D_t \ln(\cdot)$,

$$D^{\oplus}\mathbf{x} = \exp[b_1, b_2] \oplus \exp(\mathbf{x}) \circ \begin{pmatrix} 0 & a_{21} \\ a_{12} & 0 \end{pmatrix}$$

or in coordinates (a single ODE)

$$egin{aligned} D_tarphi(\mathbf{x}) &= arphi(ext{exp}[b_1,b_2]) + arphi(ext{exp}(\mathbf{x}))A^* \ A^* &= -rac{a_{12}+a_{21}}{2} \end{aligned}$$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

▲□▶▲□▶▲□▶▲□▶ □ のQで

Example: a linear system in S^3

Expression in S^3

$$D^{\oplus} \mathbf{x} = \mathbf{x} \circ \left(egin{array}{cccc} 0.015 & -0.092 & 0.082 \ 0.861 & -0.358 & -0.216 \ -0.871 & 0.419 & 0.161 \end{array}
ight)$$

$$\mathbf{x}(0) = \mathcal{C}\left[\sqrt{\frac{2}{3}}, \frac{\sqrt{3}-1}{\sqrt{6}}, -\frac{\sqrt{3}+1}{\sqrt{6}}\right]$$

Expression in coordinates (\mathbb{R}^2)

$$D_t \varphi(\mathbf{x}) = \varphi(\mathbf{x}) \begin{pmatrix} 0.01 & -0.1 \\ 1 & -0.2 \end{pmatrix}$$
, $\mathbf{x}(0) = [1, 1]$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□ ● ● ●

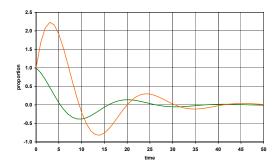
The simplex as Euclidean space

Calculus on the simplex

Calculus

Solution of the system

coordinates in time



V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

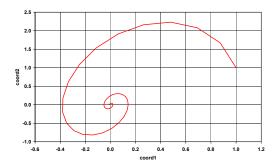
<ロ> <同> <同> <同> <同> <同>

Calculus on the simplex

Calculus

Solution of the system

phase in coordinates



V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

<ロ> <同> <同> <同> <同> <同>

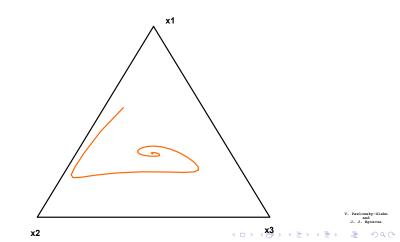
The simplex as Euclidean space

Calculus on the simplex

Calculus

Solution of the system

phase in \mathcal{S}^3



Simplicial integrals

Sum is not allowed in the simplex. Perturbation used instead.

$$\mathbf{h}:\mathbb{R}\to\mathcal{S}^n$$

$$\int^{\oplus} \mathbf{h}(t) dt = \varphi^{-1} \left(\int \varphi(\mathbf{h}(t)) dt \right)$$
$$= \mathcal{C} \exp\left(\int \ln(\mathbf{h}(t)) dt \right)$$

Riemann sums are

$$\int^{\oplus} \mathbf{h}(t) dt \approx \bigoplus_{i} (t_{i+1} - t_i) \odot \mathbf{h}(t'_i)$$

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

< □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □

Example: integration of a S^n valued function

Linear function: (value of a portfolio; disintegration; growth of a population)

$$\mathbf{h}(t) = \mathbf{x}_0 \oplus (t \odot \exp(\boldsymbol{\lambda}))$$

Problem: find an average value of $\mathbf{h}(t)$ in (0, T)Naive approach:

$$ilde{\mathbf{h}} = rac{1}{T} \cdot \int_{(0,T)} \mathbf{h}(t) dt$$

Simplicial mean value:

$$\bar{\mathbf{h}} = \frac{1}{T} \odot \int_{(0,T)}^{\oplus} \mathbf{h}(t) dt = \phi^{-1} \left(\frac{1}{T} \cdot \int_{(0,T)} \mathbf{h}^*(t) dt \right)$$

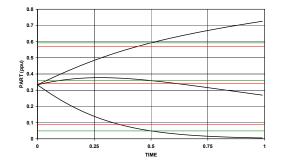
V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○○

Example of mean value in (0, T = 1)

$$n = 3, \lambda = [0, -1, -5], \mathbf{x}_0 = \mathcal{C}[1, 1, 1]$$

Naive approach: mean is not a point of the process(!!) Simplicial app.: corresponds to value at T/2



V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

(日)



- Aitchison geometry of the simplex provides a specific calculus
- Simplicial differential and integral operators may be useful in modelling compositional phenomena

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○○

Further reading and activities

- Mathematical Geology Vol. 37 Nr. 7 (2005) special issue on compositional data analysis
- Compositional data analysis in the Geosciences: From theory to practice (October 2006) — special publication of the Geological Society (SPE 264)
- CoDaWork'08, Girona (Spain), May 2008 (http://ima.udg.es/Activitats/CoDaWork08/)

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

References

Aitchison, J. (1982): The statistical analysis of compositional data (with discussion). *Journal of the Royal Statistical Society, Series B (Statistical Methodology)* **44**, 2, 139–177.

Aitchison, J. (1986): *The Statistical Analysis of Compositional Data*. Monographs on Statistics and Applied Probability. Chapman & Hall Ltd., London (UK). (Reprinted in 2003 with additional material by The Blackburn Press). 416 p.

Pawlowsky-Glahn, V. and Egozcue, J. J.(2001): Geometric Approach to Statistical Analysis on the Simplex, *Stochastic Environmental Research and Risk Assessment*, **15**, 5, 384-398.

Egozcue, J. J., Pawlowsky-Glahn, V., Mateu-Figueras, G. and Barceló-Vidal C.(2003): Isometric logratio transformations for compositional data analysis, *Mathematical Geology*, **35**, 3, 279-300.

Egozcue, J. J. and Pawlowsky-Glahn, V. (2005): Groups of parts and their balances in compositional data analysis, *Mathematical Geology*, **37**, 7, 799-832.

V. Pawlowsky-Glahn and J. J. Egozcue

(日)
 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)
 (日)

 (日)
 (日)

 (日)

 (日)

 (日)

 (日)
 (日)

 (日)

 (日)